Guía rápida de instalación para pilotos Cetrek 715 / 730 / 740 y 731 / 741

Una vez completada la instalación del piloto, el siguiente paso es configurarlo para adecuarlo al tipo del barco en el cual ha sido instalado.

Se han de realizar los ajustes de instalación en el orden que se indica, para que los ajustes se completen correctamente y sean todo lo adecuados para el barco en el que se instala.

Siga en orden los pasos de ajustes de rutina expuestos a continuación:

1. Ajustes a barco parado ("dockside tests")

Tipo de barco.

Pulse las teclas de INFO y MODE hasta que se visualice la secuencia "DOCKSIDE -- [<] / SEATRIAL -- [>] ". Pulse la tecla (<) para seleccionar los ajustes del sistema (Dockside), la pantalla visualizará el mensaje "SET BOAT TYPE / [>] TO CHANGE / SKIP -- [MODE]".

En la memoria del sistema hay 4 tipos de configuración de barcos preseleccionados. Pulse la tecla (>) para visualizar el tipo barco que está preseleccionado y después pulse la tecla (>) de nuevo para acceder a los tipos de barco que se pueden preseleccionar, la configuración visualizada será la utilizada posteriormente.

DESPLAZAMIENTO / SEMI-DESPLAZAMIENTO / PLANEO / VELERO

Si el piloto es configurado para VELERO o "SAILBOAT" existirán dos funciones extras en el sistema: Las funciones de bordo automático y control por viento, que estarán disponibles en modo automático. La posibilidad de configuración como velero, está disponible sólo en las versiones 715, 730 y 740.

Rutina de ajuste de timón

Pulse la tecla MODE, la pantalla visualizará "RUDDER SETTINGS -- [>] / SKIP -- [MODE]".

ATENCIÓN > Durante los ajustes de timón, éste estará controlado por el piloto automático. Es importante asegurarse de que no habrá problema en el caso de mover el timón de estribor a babor en sus finales de carrera. Compruebe que es posible mover el timón de banda a banda sin observar que pueda ser retenido por cualquier causa, asegúrese de que el transductor ha sido bien instalado.

!! MUY IMPORTANTE > Si está utilizando una unidad de potencia de colas, asegúrese de que los motores están en marcha para realizar esta rutina de ajustes de configuración de timón.

La rutina de ajustes de timón configurará:

- Fase del timón, que configurará la polaridad de señal para que el sistema visualice la correcta dirección del movimiento del timón.
- Fase del motor, que configurará la correcta dirección del movimiento del timón cuando es gobernado por el

piloto automático.

- Límites del timón, este configurará el máximo movimiento del timón, desde cada banda desde el centro, obtenible bajo el control por modo automático.
- Centro del timón

Pulse la tecla (>) para comenzar la rutina de ajustes de timón.

En primer lugar el piloto visualizará el mensaje "CENTER THE RUDDER -- [>]". Ponga el timón a la vía (en el centro), después pulse la tecla (>) para introducir esta información.

La pantalla visualizará ahora el mensaje "MOVE TO STARBOARD END STOP -- [>]". Gire el timón a estribor, justo antes del final mecánico de esta banda y cuando ya esté en esta posición pulse la tecla (>) para guardar esta información.

La pantalla visualizará 30º, y en la pantalla de menús se indicará "ENTER THIS RUD ANGLE -- [<>] / SKIP -- [MODE]". Utilizando la plantilla del transductor de respuesta de timón (consulte en la sección 11 del manual), calcule el ángulo de timón en el que está (final de estribor, justo antes del final de banda mecánica). Utilizando las teclas (<) y (>) introduzca el ángulo estimado en el que se encuentra el timón. Pulse la tecla MODE para guardar esta información.

La pantalla visualizará ahora el mensaje "MOVE TO PORT END STOP -- [>]". Gire el timón hacia el final de babor, justo antes del final mecánico de babor, pulse la tecla (>) de nuevo para almacenar esta información.

ATENCIÓN > Para prevenir cualquier posible daño a su unidad de potencia instalada; si las posiciones de final de estribor y babor fueran diferentes ángulos entre sí, el piloto 715 / 730 configurará automáticamente el ángulo menor como final de carrera de las dos bandas.

Ahora el piloto 715 / 730 le pregunta "CENTER THE RUDDER -- [>]", centre el timón y después pulse la tecla (>) para guardar este dato.

La pantalla visualizará ahora "NOW PRESS AUTO -- [AUTO]". Asegúrese de que el timón puede moverse sin dificultades de banda a banda, pulse la tecla de /AUTO, la cual realizará unas pruebas para confirmar que la configuración es correcta :

H -- OVER 1, realizará un movimiento desde el centro del timón hasta un límite de timón.
H -- OVER 2, realizará un movimiento hasta el otro límite del timón.
H -- OVER 3, el timón volverá hasta el primer límite de timón.
CENTERING, finalmente el timón volverá al centro de la vía.

"RUDDER NOW SET -- [MODE]" es visualizado para confirmar que los ajustes de timón incluidos fase de timón, fase de motor, límites de timón y centro del timón han sido completados satisfactoriamente.

Alineación del rumbo respecto al compás de bitácora de a bordo.

Pulse la tecla MODE, la pantalla mostrará "ALIGN COMPASS -- [<>] / SKIP --[MODE]".
Pulse a la vez las teclas (<) y (>), el rumbo podrá ser alineado respecto al rumbo verdadero del barco respecto a proa.
El piloto visualizará el rumbo en la pantalla de rumbo (pantalla de rumbo magnético). Utilizando las teclas de (<) y (>) o el selector rotatorio, configure el rumbo del barco hacia el rumbo verdadero del barco.

Pulse y mantenga las teclas INFO y MODE para salir y guardar los ajustes realizados. Los ajustes de

configuración han sido realizados.

Ajustes de navegación ("sea trial").

El próximo paso a realizar en la instalación es ajustar el piloto 715 / 730 en el mar, y así determinar la mejor configuración para optimizar el rendimiento del sistema.

ATENCIÓN > Es peligroso realizar estos ajustes en áreas poco espaciosas o saturadas de tráfico.

Es esencial que se realice la rutina de corrección de desvío automático. Dicha corrección ha de ser realizada con mar en calma.

Pasos en la instalación
Corrección por desviación automática
Alineación de compás
Centrado de timón

Cambiando configuraciones

Las siguientes configuraciones utilizan mensajes que dan detalles de como cambiar los ajustes y como saltarlos hacia la próxima opción de menú, p.ej.:

¡! ATENCIÓN > Es recomendable anotar los mejores ajustes para el piloto. En caso de que los ajustes sean accidentalmente cambiados accidentalmente, tenerlos anotados nos ahorrará la búsqueda de los mismos. Recuerde que una mala configuración del piloto, puede llegar a producir un mal funcionamiento del mismo, llegando a hacer creer que el piloto está averiado.

Corrección de desvío automático (con mar en calma)

El compás posee la facilidad de poder medir automáticamente los desvíos magnéticos del barco. El sensor de compás debe estar instalado lejos de interferencias magnéticas, que pueden ser causadas por cables de alta potencia eléctrica, motores, altavoces ...

El sensor de compás necesita dar 3 vueltas y cuarto (3,25 vueltas, es decir , 1.170 grados) en el sentido de las agujas del reloj aproximadamente, para completar la rutina de corrección por desviación automática. Guíe el barco a un lugar de mar calma y en una posición distante de grandes estructuras de hierro.

Con el sistema en modo de espera, pulse y mantenga las teclas de MODE e INFO a la vez, hasta que se visualice el mensaje "DOCKSIDE -- [<] / SEATRIAL -- [>]". Pulse la tecla (>) para entrar en los ajustes en el mar.

Si se visualiza el mensaje "COMPASS CORRECTION -- [>] / SKIP -- [MODE]" es que los ajustes han sido ya realizados y almacenados.

Pulse la tecla (>) y así se borrará la información memorizada, el mensaje "CALIBRATE NOW -- [>] / SKIP -- [MODE]" aparecerá en pantalla. Si se visualizará el mensaje "ERROR *" significaría que el compás está demasiado cerca de interferencias magnéticas. Instale el compás en una zona de mejor aislamiento.

Comience a realizar el giro suavemente, en el sentido de las agujas del reloj, completando el giro de 360º en un espacio de tiempo de entre 1 y 3 minutos.

Pulse la tecla (>) para iniciar la secuencia de autodesviación, la pantalla visualizará "TURN BOAT" ("GIRE EL BARCO"). Después, se visualizará "KEEP TURNING" ("SIGA GIRANDO")

Finalmente y después de 1 1/4 de giro (aproximadamente) la pantalla visualizará el mensaje "COMPASS CORRECTED -- [MODE]", la rutina de corrección por desviación automática habrá sido completada.

Si el compás no puede completar la rutina por cualquier razón, seguirá visualizando el mensaje "KEEP TURNING", si desea salir de la rutina pulse las teclas (<) y (>) a la vez. La pantalla visualizará el mensaje "CALIBRATE NOW -- [>] / SKIP -- [MODE]" de nuevo.

Alineación del compás

Debe comprobar que el rumbo mostrado por el piloto es similar al del compás de referencia del barco; en caso de que fuera así, no hace falta realizar el ajuste de alineación. En caso de error, el rumbo debe ser electrónicamente corregido respecto a proa.

Pulse la tecla MODE, se visualizará el mensaje "TO ALIGN COMPASS -- [>] / SKIP -- [MODE]". Mantenga el rumbo del barco, después pulse la tecla (>) para visualizar el rumbo después de haber sido corregido por la corrección por desviación automática. Utilizando las teclas (<) y (>) o las del selector rotatorio, podrá cambiar el valor del rumbo hasta que sea el correcto. Cuando visualice el valor correcto pulse la tecla MODE para memorizarlo.

Comprobación final de los ajustes de rumbo

Después de realizar la corrección de desvío automático y la alineación del compás, realice un giro de 360º en modo de espera o "Standby" y anote los errores de rumbo que pueden todavía existir en el rumbo del sistema. Este error es aceptable en +/- 3º por cada cuadrante.

Centrado del timón

La pantalla visualizará ahora el mensaje "CENTER RUDDER -- [>] / SKIP [MODE]".
Esta rutina permite reconocer electrónicamente el centro del timón de una manera más precisa que en las anteriores configuraciones.

Gobierne el barco hacia un rumbo fijo y a una velocidad moderada; asegúrese de que no existe ningún cambio o que hay pequeños cambios en movimientos del timón. Pulse la tecla (>) para seleccionar la posición actual del timón como la nueva posición central del mismo (timón a la vía). Luego, pulse la tecla MODE.

Para confirmar que los ajustes de timón han sido finalizados, se visualizará el mensaje "AUTOPILOT IS NOW SET" ("EL PILOTO YA ESTA AJUSTADO"). Pulse la tecla MODE, el piloto estará ajustado en su totalidad.

Disvent, S.A. / Servicio de asistencia técnica

Teléfono: ***93 363 63 87***
Fax: ***93 363 63 90***
e-mail: ***nautsat@disvent.com***